

GARVIN

(GPS AND REAL-TIME COMPUTER VISION-BASED INTELLIGENT NAVIGATION SYSTEM FOR ELECTRIC VEHICLE).



സ്വയംനിയന്ത്രിത വാഹനവുമായി എൻജിനീയറിങ് വിദ്യാർത്ഥികൾ

അഞ്ചാലുപുഴ ▶ ബാറ്ററിയിൽ പ്രവർത്തിക്കുന്ന സ്വയംനിയന്ത്രിത വാഹനവുമായി പെരുമൺ എൻജിനീയറിങ് കോളേജ് വിദ്യാർത്ഥികൾ. മനുഷ്യസഹായം കൂടാതെ ലക്ഷ്യസ്ഥാനത്ത് എത്താൻ കഴിയുന്ന വാഹനമാണ് നാലാം വർഷ ഇലക്ട്രിക്കൽ വിദ്യാർത്ഥികൾ രൂപകല്പന ചെയ്തത്.

ഗാർവിൻ എന്നപേരിൽ വികസിപ്പിച്ചെടുത്ത വാഹനം ട്രാഫിക് സിഗ്നലുകളും റോഡിലെ എല്ലാ മുനമ്പുകളിലും സെൻസറിന്റെ സഹായത്തോടെ നിരീക്ഷിക്കും. ഡ്രൈവറുടെ അശ്രദ്ധമൂലം ഉണ്ടാകുന്ന അപകടങ്ങൾ പൂർണ്ണമായും ഒഴിവാക്കാം. ശാരീരിക വൈകല്യമുള്ളവർക്ക് പരസഹായം കൂടാതെ യാത്രചെയ്യാം. പാർക്കിങ്ങിന് ആവശ്യമായ സ്ഥലം സ്വയം കണ്ടെത്തും.



പെരുമൺ എൻജിനീയറിങ് കോളേജ് വിദ്യാർത്ഥികൾ രൂപകല്പനചെയ്ത സ്വയംനിയന്ത്രിത വാഹനം

ഇലക്ട്രിക്കൽ വിഭാഗം മേധാവി ഡോ. ബിന്ദു എസ്.ജെ.യുടെ നേതൃത്വത്തിൽ വിദ്യാർത്ഥികളായ ബിനോജ് ജയിംസ്, രാഹുൽ ബി.എൻ., മുരളികുമാർ ജി.എസ്., ബിമാ എം.കബീർ രഞ്ജിതവരാണ് വാഹനത്തിന്റെ ശില്പികൾ. പ്രിൻസിപ്പൽ ഡോ. ഇസ്രായീൽ.എ.സോയ കൂട്ടികൾ അഭിനന്ദിച്ചു.

GARVIN (GPS and real-time computer vision-based intelligent navigation system for electric vehicle). An Autonomous electric vehicle project by final year B Tech students of Electrical and Electronics department of College of Engineering Perumon Guided by Dr Bindu S J Head of the Department, department of electrical and electronics engineering, Team members are Binoj James, Murali Kumar G S, Rahul B N, Beema M Kabeer. The developed vehicle uses lane detection, sign recognition, GPS waypoint navigation and obstacle recognition to reach the destination. Advantages of this technology are, reduced accidents, reduced traffic congestion, reduced CO₂ emissions, increased lane capacity, lower fuel consumption, reduced time and transportation cost, more efficient parking, they can also provide transportation for physically handicapped and visually impaired people.